

Informationen zur Recherchenstrategie

Pilotphase (vgl. ABI. EPA 2015, A86)

Die Art der auf diesem Blatt enthaltenen Informationen kann sich während des Pilotprojekts zur Verbesserung des Nutzens dieses neuen Dienstes ändern.

Anmeldenummer

PCT/EP2017/074317

ERFINDUNGSBEZEICHNUNG: VERFAHREN ZUR ÜBERWACHUNG EINES TOTWINKELBEREICHS EINES KRAFTFAHRZEUGS MITHILFE EINES ULTRASCHALLSENSORS, FAHRERASSISTENZSYSTEM SOWIE KRAFTFAHRZEUG

ANMELDER: VALEO SCHALTER UND SENSOREN GMBH

IPC-KLASSIFIKATION: G01S15/93, G01S7/539, G01S15/46, G01S15/58

PRÜFER: Schmelz, Christian

KONSULTIERTE DATENBANKEN: WPI

KLASSIFIKATIONSSYMBOLLE, DIE DEN RECHERCHENUMFANG DEFINIEREN:

IPC:

CPC: G01S15/931, G01S7/539, G01S2015/937, G01S2015/938, ACC - CLASS - OBJECT 11 - TRAVERSABLE - STATIONARY - ON-ROAD (G01S), ACC - CLASS - OBJECT 111 - TRAVERSABLE - STATIONARY - CURBSTONE - PDC (G01S), ACC - CLASS - OBJECT 13 - TRAVERSABLE - STATIONARY - SIDE (G01S), ACC - CLASS - OBJECT 112 - NON-TRAVERSABLE - STATIONARY - POST OR WALL - PDC (G01S), G01S15/582, ACC - MULTIPATH - 8 ULTRASONIC - USE OF MULTIPLE-TIME-AROUND ECHOS (G01S), G01S15/46, G01S15/588

FI/F-TERMS:

SCHLAGWÖRTER ODER SONSTIGE ELEMENTE, IN DENEN DIE ERFINDUNG VORKOMMT:

Automotive ultrasonic blind spot sensor system with height estimation of objects via multiple turn around echos (the more echos, the higher the object); object closing velocity via range rate (2 range measurements in 2 consecutive cycles).

Problem solved: more reliable obstacle determination/classification in blind spot area.