

(12) International Application Status Report

Received at International Bureau: 09 February 2015 (09.02.2015)

Information valid as of: 10 August 2015 (10.08.2015)

Report generated on: 25 January 2020 (25.01.2020)

(10) Publication number:

WO2015/129338

(43) Publication date:

03 September 2015 (03.09.2015)

(26) Publication language:

Japanese (JA)

(21) Application Number:

PCT/JP2015/051302

(22) Filing Date:

20 January 2015 (20.01.2015)

(25) Filing language:

Japanese (JA)

(31) Priority number(s):

2014-034479 (JP)

(31) Priority date(s):

25 February 2014 (25.02.2014)

(31) Priority status:

Priority document received (in compliance with PCT Rule 17.1)

(51) International Patent Classification:

B63B 9/00 (2006.01); **B63B 49/00** (2006.01)

(71) Applicant(s):

FURUNO ELECTRIC CO., LTD. [JP/JP]; 9-52, Ashihara-Cho, Nishinomiya-City, Hyogo 6628580 (JP) *(for all designated states)*

(72) Inventor(s):

IMASAKA, Masashi; c/o FURUNO ELECTRIC Co., LTD., 9-52, Ashihara-Cho, Nishinomiya-City, Hyogo 6628580 (JP)

MAENO, Hitoshi; c/o FURUNO ELECTRIC Co., LTD., 9-52, Ashihara-Cho, Nishinomiya-City, Hyogo 6628580 (JP)

KAWASAKI, Chizu; c/o FURUNO ELECTRIC Co., LTD., 9-52, Ashihara-Cho, Nishinomiya-City, Hyogo 6628580 (JP)

(54) Title (EN): VESSEL CHARACTERISTICS ESTIMATION DEVICE

(54) Title (FR): DISPOSITIF D'ESTIMATION DE CARACTÉRISTIQUES DE VAISSEAU

(54) Title (JA): 船舶特性推定装置

(57) Abstract:

(EN): [Problem] To easily identify the relationship between the value of a parameter affecting the log speed of a vessel and the log speed of the vessel resulting from the parameter. [Solution] Provided is a vessel characteristics estimation device (1a) equipped with: an estimator (12a) for receiving the surface current velocity vector and the vessel propeller rotation speed, and causing a value corresponding to individual criteria specified by a combination of the received surface current velocity vector value and rotation speed value to be outputted as an assumed subject velocity vector, which is synthesized from the surface current velocity vector and the propeller propulsion velocity vector, the propeller propulsion velocity vector being the vessel velocity vector resulting from propeller rotation; and a propeller propulsion velocity calculator (13) for calculating the propeller propulsion velocity vector on the basis of the surface current velocity vector and the value outputted by the estimator (12a).

(FR): Le problème décrit par l'invention est d'identifier facilement la relation entre la valeur d'un paramètre affectant la mesure de loch d'un vaisseau et la mesure de loch du vaisseau résultant du paramètre. La solution selon l'invention porte sur un dispositif d'estimation de caractéristiques de vaisseau (1a) équipé : d'un estimateur (12a) destiné à recevoir le vecteur de vitesse de courant de surface et la vitesse de rotation d'hélice de vaisseau, et à provoquer la sortie d'une valeur correspondant à des critères individuels spécifiés par une combinaison de la valeur du vecteur de vitesse de courant de surface et de la valeur de la vitesse de rotation en tant que vecteur de vitesse objet supposé, qui est synthétisé à partir du vecteur de vitesse de courant de surface et du vecteur de vitesse de propulsion d'hélice, le vecteur de vitesse de propulsion d'hélice étant le vecteur de vitesse de vaisseau obtenu par la rotation d'hélice ; et un calculateur de vitesse de propulsion d'hélice (13) destiné à calculer le vecteur de vitesse de propulsion d'hélice sur la base vecteur de vitesse de courant de surface et de la valeur sortie par l'estimateur (12a).

(JA): 【課題】船舶の対水速度に影響を与えるパラメータの値と、該パラメータに起因する船舶の対水速度との関係性を、容易に把握する。【解決手段】表層流速ベクトル及び船舶のプロペラの回転数を受け付けるとともに、受け付けられた表層流速ベクトルの値及び回転数の値の組み合わせにより特定される各条件に対応する値を、プロペラの回転に起因する船舶の速度ベクトルであるプロペラ推進速度ベクトルと表層流速ベクトルとが合成された対象速度ベクトル、と推定して出力する推定器 12a と、推定器 12a の出力値と表層流速ベクトルとに基づき、プロペラ推進速度ベクトルを算出するプロペラ推進速度算出部 13 と、を備えた船舶特性推定装置 1a を構成する。

International search report:

International Report on Patentability (IPRP) Chapter II of the PCT:

Not available

(81) Designated States:

AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IR, IS, JP, KE, KG, KN, KP, KR, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LU, LY, MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU, RW, SA, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SM, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, ZA, ZM, ZW

European Patent Office (EPO) : AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR

African Intellectual Property Organization (OAPI) : BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, KM, ML, MR, NE, SN, TD, TG

African Regional Intellectual Property Organization (ARIPO) : BW, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SD, SL, ST, SZ, TZ, UG, ZM, ZW

Eurasian Patent Organization (EAPO) : AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM